

DC Getriebemotor

1.61.050.XXX

Baureihe 1.61.050.XXX

U =	XXX	Nenndaten*				max.	Anschluss- widerstand	Stufen	Über- setzungs- verhältnis
		Strom I_N / A	Drehmoment M_N / mNm	Drehzahl n_N / min^{-1}	Leerlaufdrehzahl n_o / min^{-1}	Drehmoment* M_{max} / mNm			

12 V	440	3,300	400	460	535	560	0,7	2	6,3
	441	3,500	800	240	281	1.120	0,7	2	12,0
	442	3,500	1.500	116	136	2.100	0,7	3	24,7
	443	3,600	2.900	61	72	4.060	0,7	3	46,7
	444	2,400	900	92	121	1.260	1,9	3	24,7
	445	2,500	1.800	48	64	2.520	1,9	3	46,7
	446	2,500	3.300	24	31	4.620	1,9	4	96,5
	447	1,900	4.000	14	16	5.600	1,9	4	183,0
	448	1,500	5.000	7,2	8	7.000	1,9	5	377,0
	449	1,200	5.000	4,0	4,2	7.000	1,9	5	714,0

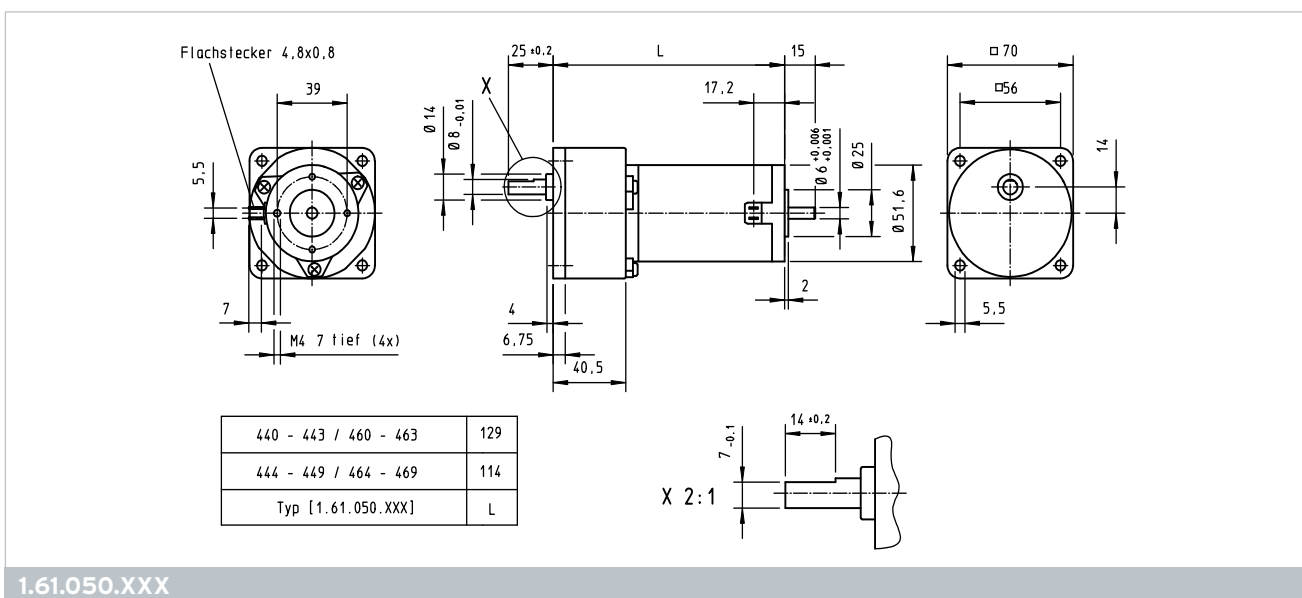
24 V	460	1,650	400	460	535	560	2,8	2	6,3
	461	1,750	800	240	281	1.120	2,8	2	12,0
	462	1,750	1.500	116	136	2.100	2,8	3	24,7
	463	1,800	2.900	61	72	4.060	2,8	3	46,7
	464	1,200	900	92	121	1.260	7,6	3	24,7
	465	1,250	1.800	48	64	2.520	7,6	3	46,7
	466	1,250	3.300	24	31	4.620	7,6	4	96,5
	467	0,950	4.000	14	16	5.600	7,6	4	183,0
	468	0,750	5.000	7,2	8	7.000	7,6	5	377,0
	469	0,600	5.000	4,0	4,2	7.000	7,6	5	714,0

Einsatzbedingungen

Temperaturbereich	T	°C	-10 - +70
Axialkraft	F_A	N	30
Radialkraft, 5mm ab Anschraubfläche	F_R	N	100

* bezogen auf 25° C

Aufbau	
Gewicht	1.200 g
Getriebegehäuse	Zinkdruckguss
Kollektor	Kupfer / 12-teilig
Grundentstörung	-
Isolierstoffklasse	Wicklung H, ansonsten A
Schutzart	IP40
Kommutierung	Kohlebürsten
Anker	geschränkte Nut
Magnetsystem	Permanentmagneten, 2-polig
Motorlager	2 ölgetränkte Sinterbronzelager
Motorgehäuse	Stahl, korrosionsgeschützt
Motorlagerschilde	beidseitig Zinkdruckguss
Stirnradgetriebe	Zahnräder aus Metall und Kunststoff
Axialspiel Abtriebswelle	0,05 - 0,6mm



1.61.050.XXX

Kundenspezifische Ausführungen

Folgende Modifikationen sind nach Absprache möglich:

- ▶ Anbau eines Drehgebers, z.B. Encoder
- ▶ Einbau von Entstörbauteilen wie z.B. Drosseln und Kondensatoren
- ▶ Drehzahlpassung durch Wicklungsänderung
- ▶ Änderung der Kontaktierung z.B. alternativ durch Litzen mit Stecker
- ▶ Änderung des Wellenüberstandes
- ▶ Änderung der Wellenkontur z.B. Anbringung einer Abflachung oder Nut
- ▶ Montage eines Abtriebskörpers z.B. Zahnrad, Schnecke, Schwungmasse usw.
- ▶ Montage von Adaptern und Befestigungsblechen